



(بروز رسانی شده در تاریخ ۲۰۱۷/۰۲/۲۱)

اطلاعات شخصی

نام : ولی اله

نام خانوادگی : غفاری

آخرین مدرک تحصیلی : دکتری مهندسی برق گرایش کنترل

درجه علمی : استادیار

سمت : هیات علمی

اطلاعات تحصیلی

- ✓ کارشناسی مهندسی برق گرایش کنترل از دانشگاه شیراز در سال ۱۳۸۵
- ✓ کارشناسی ارشد مهندسی برق گرایش کنترل از دانشگاه شیراز در سال ۱۳۸۸
عنوان پایان نامه کارشناسی ارشد: کنترل فازی شناور زیر سطحی مجهز به تراستر
استاد راهنما: دکتر پاکنوش کریم آقای
- ✓ دکتری مهندسی برق گرایش کنترل از دانشگاه شیراز در سال ۱۳۹۳
عنوان پایان نامه دکتری: آنالیز پایداری و بهبود عملکرد سیستم های دینامیکی با بکارگیری و طراحی
مناسب کنترلرهای باز نشان شونده
اساتید راهنما: دکتر پاکنوش کریم آقای و دکتر علیرضا خیاطیان
- ✓ دوره های تخصصی دیگر: گذراندن فرصت مطالعاتی کوتاه مدت در دانشگاه پیسا (کشور ایتالیا)

عناوین دروس ارائه شده

- ✓ دروس ارائه شده در دوره کارشناسی ارشد
کنترل مقاوم، کنترل تطبیقی، کنترل بهینه، کنترل صنعتی پیشرفته
- ✓ دروس ارائه شده در دوره کارشناسی
مدار الکتریکی ۱، کنترل خطی، محاسبات عددی، سیگنال ها و سیستم ها، ابزار دقیق، کنترل صنعتی،
آز کنترل خطی، آز اندازه گیری الکتریکی، آز مدار منطقی، آز الکترونیک، آز کنترل صنعتی، آز ابزار دقیق

شرکت در کارگاه های آموزشی

- ✓ بهینه یابی، پایدار سازی و فیدبک در کنترل غیرخطی، دانشگاه صنعتی یولدوز، استانبول، ترکیه، اردیبهشت
ماه ۱۳۹۱
- ✓ جایگاه مهندسی نور در ساختمان های امروزی، دانشگاه پیام نور، مشهد، آبان ماه ۱۳۹۴

زمینه های تحقیقاتی

- ✓ کنترل غیرخطی و تطبیقی
- ✓ کنترل پیش بین
- ✓ کنترل مقاوم
- ✓ کنترل هیبرید

علاقه مندی و توانمندی های تخصصی در پروژه های صنعتی

- ✓ مدلسازی سیستم های دینامیکی
- ✓ طراحی و تنظیم کنترلرهای صنعتی (PID)
- ✓ تخمین حالت و پارامتر در سیستم های کنترل
- ✓ طراحی سیستم های کنترل تطبیقی و مقاوم
- ✓ تحلیل وقوع پدیده های غیرخطی در سیستم های کنترل
- ✓ هدایت، ناوبری و کنترل اجسام شش درجه آزادی
- ✓ مشاوره در پروژه های مرتبط با مباحث ابزار دقیق

لیست مقالات چاپ شده در مجله های معتبر علمی

- V. Ghaffari, P. Karimaghaee, A. Khayatian, **A Reset-time Dependent Approach for Stability Analysis of Nonlinear Reset Control Systems**, Asian Journal of Control, 18 (2016) 1856–1866.
- V. Ghaffari, P. Karimaghaee, A. Khayatian, **Stability analysis and performance improvement of uncertain linear systems with designing of a suitable reset law**, IET Control Theory & Applications, 9 (2015) 2532-2540.
- V. Ghaffari, P. Karimaghaee, A. Khayatian, **Development of a Real-Time Model-Prediction-Based Framework for Reset Controller Design**, Industrial Engineering Chemistry Research, 53 (2014) 14755-14764.
- V. Ghaffari, P. Karimaghaee, A. Khayatian, **Reset law design based on robust model predictive strategy for uncertain systems**, Journal of Process Control, 24 (2014) 261–268.
- V. Ghaffari, S.V. Naghavi, S.A.A. Safavi, **Robust model predictive control of a class of uncertain nonlinear systems with application to typical CSTR problems**, Journal of Process Control, 23 (2013) 493-499.
- V. Ghaffari, H.R. Karimi, N. Noroozi, S.V. Naghavi, **Stabilization of a class of stochastic nonlinear systems**, Mathematical problems in engineering, (2013) 1-8.
- V. Ghaffari, P. Karimaghaee, **Adaptive Observer-Based Stabilizer for a Class of Nonlinear Systems and its Application to Chaos Control**, International Journal of Control Science and Engineering 2 (2012)1-6.
- V. Ghaffari, P. Karimaghaee, **Design of adaptive discrete time controller for a class of nonlinear systems**, Nonlinear Studies, 19 (2012) 149-159.
- V. Ghaffari, P. Karimaghaee, **Fuzzy Control of a Thruster Driven AUV**, International Review of Automatic control, 3 (2010) 524-534.

لیست مقالات ارائه شده در کنفرانس های داخلی و بین المللی

- ❖ ولی اله غفاری، حسن محمد خانی، کاظم حیدری، بررسی حساسیت و عملکرد یک سیستم هدایت با در نظر گرفتن مدل دینامیکی وابسته به ضرایب آیرودینامیکی، پانزدهمین کنفرانس بین المللی انجمن هوافضای ایران، دانشکده صنعت هواپیمایی کشوری، تهران، اسفندماه ۱۳۹۴
- ❖ ولی اله غفاری، حسن محمد خانی، کاظم حیدری، بررسی عملکرد یک سیستم هدایت با در نظر گرفتن مدل های دینامیکی و پارامتری مناسب، هجدهمین کنفرانس ملی دانشجویی مهندسی برق ایران، دانشگاه پیام نور، مشهد، آبان ماه ۱۳۹۴
- ❖ ولی اله غفاری، پاکنوش کریم آقایی، مدلسازی و کنترل فازی شناور زیر سطحی مجهز به تراستر، دومین کنگره مشترک سیستم های فازی و سیستم های هوشمند، دانشگاه صنعتی مالک اشتر، تهران، آبان ماه ۱۳۸۷
- ❖ ولی اله غفاری، پاکنوش کریم آقایی، تعقیب مسیر شناور زیر سطحی مجهز به پروانه با کنترلر فازی، هشتمین کنفرانس بین المللی انجمن هوافضای ایران، دانشگاه صنعتی مالک اشتر، اصفهان، بهمن ماه ۱۳۸۸
- ❖ ولی اله غفاری، پاکنوش کریم آقایی، آنالیز حساسیت انحراف زاویه نصب پروانه ها در عملکرد شناور زیر سطحی مجهز به پروانه، هفدهمین کنفرانس بین المللی مهندسی برق ایران، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران، اردیبهشت ماه ۱۳۸۸
- ❖ V. Ghaffari, F. Shabaninia, **Application of extended Kalman filter to chaos synchronization**, 3rd International Conference on Control, Instrumentation, and Automation (ICCIA), IEEE, 2013, pp. 71-76.
- ❖ V. Ghaffari, S.V. Naghavi, S.A.A. Safavi, M. Shafiee, **An LMI Framework to Design Robust MPC for a class of Nonlinear Uncertain Systems**, Proceedings of the 9th Asia Control Conference (ASCC2013), 2013.
- ❖ M. Sayadi, E. Farshidi, V. Ghaffari, **A fast digital phase locked loop based on model predictive controller**, 20th Iranian Conference on Electrical Engineering (ICEE), 2012, pp. 65-69.
- ❖ V. Ghaffari, S.A.A. Safavi, S.V. Naghavi, **Robust model predictive control for a class of uncertain nonlinear systems: An LMI approach**, 2nd International Conference on Control, Instrumentation and Automation (ICCIA), 2011, pp. 660-663.